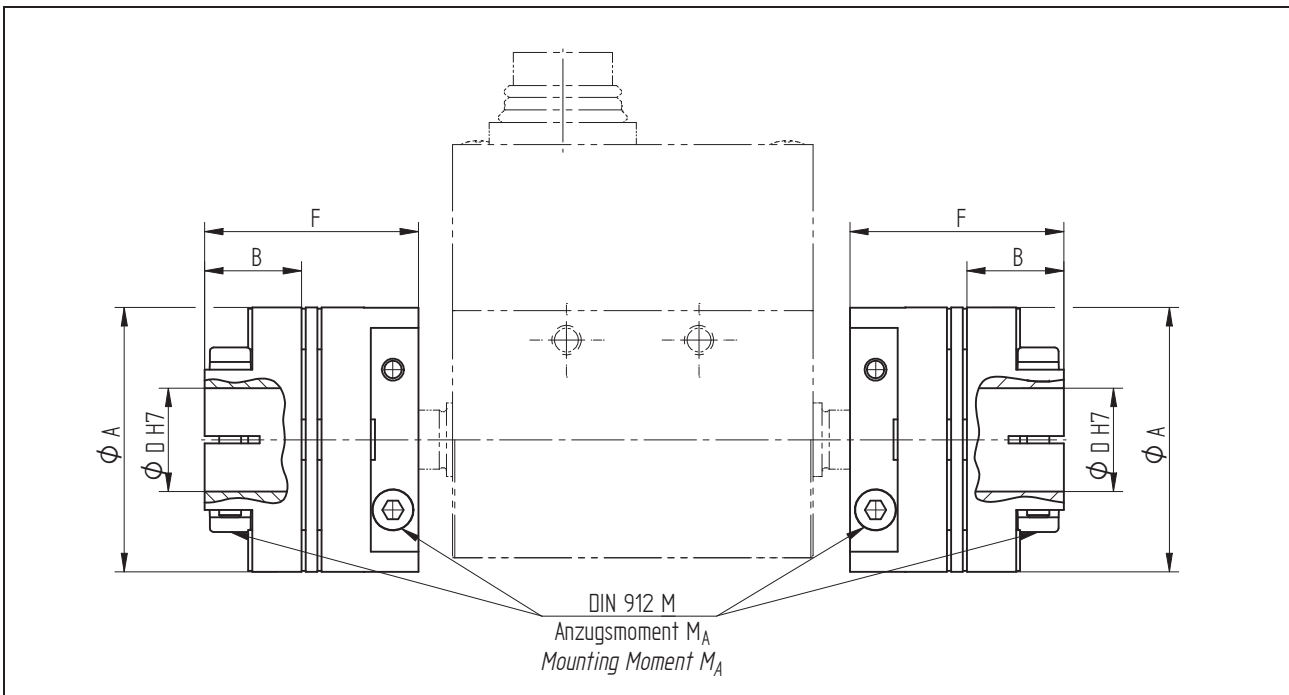
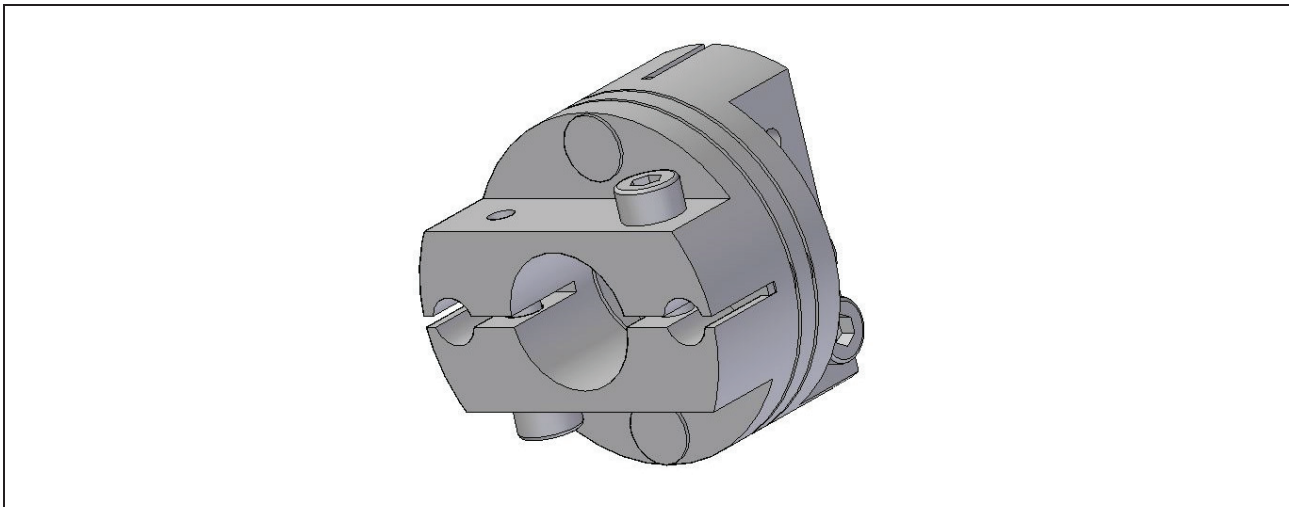


○ Für freifliegenden Drehmomentsensoreinbau

○ For free floating torque sensor assembly



| Nenn Drehmoment - Nominal Torque [N·m] | | Kupplungsgröße - Coupling Size | Grenzdrehzahl - Limit Speed [min ⁻¹] ³ | Abmessungen - Dimensions [mm] | | | | | M_A [N·m] |
|---|------------------------|-----------------------------------|---|----------------------------------|------|-----------------|------|------|----------------|
| Sensor - Sensor | Kupplung - Coupling | | | ØA | B | ØD ⁴ | F | M | |
| 0,1 / 0,2 | 0,39 | 25 | 80000 | 25,4 | 9 | 3 ... 10 | 20,2 | M2,5 | 0,7 |
| 0,5 / 1 | 1,56 | 37 | 55000 | 35,8 | 13,2 | 4 ... 14 | 29,1 | M3 | 1,3 |
| 2 / 5 | 6,17 | 50 | 45000 | 44,5 | 13,4 | 6 ... 18 | 30,4 | M4 | 3,0 |
| 10 / 20 | 24,7 | 62 | 35000 | 57,4 | 16,1 | 8 ... 24 | 36,6 | M5 | 5,9 |
| 30 | 36,2 | 75 | 30000 | 64 | 18 | 7,5 ... 28 | 41 | M6 | 10,1 |

¹ Zusatz „-P“ für eine Kupplungsseite mit Passfedernut nach DIN 6885 - Add on „-P“ for one coupling side with feather key groove according DIN 6885

² Zusatz „-PP“ für beide Kupplungsseiten mit Passfedernut nach DIN 6885 - Add on „-PP“ for feather key grooves according DIN 6885 on both sides of the coupling

³ Grenzdrehzahl Kupplung - Limit speed coupling

⁴ Bei Bestellung bitte gewünschten ØD angeben - Please specify requested ØD at order

Technische Daten

Grösse 25

| | | |
|--|-------------------------------------|-------|
| Nachgiebigkeit, axial, ΔK_{amax} . | mm | 0.8 |
| Nachgiebigkeit, winklig, ΔK_{rmax} . | ° | 2 |
| Nachgiebigkeit, radial, ΔK_{rmax} . | mm | 0.2 |
| Drehfederwert x 10^6 , C_{Tdyn} | Nm/rad | 3.89 |
| Maximale Drehzahl, n_{max} . | min ⁻¹ | 64000 |
| Massenträgheitsmoment(3), J | kgm ² x 10 ⁻⁶ | 1.83 |

Grösse 37

| | | |
|--|-------------------------------------|--------|
| Nachgiebigkeit, axial, ΔK_{amax} . | mm | 0.8 |
| Nachgiebigkeit, winklig, ΔK_{rmax} . | ° | 1.5 |
| Nachgiebigkeit, radial, ΔK_{rmax} . | mm | 0.18 |
| Drehfederwert x 10^6 , C_{Tdyn} | Nm/rad | 25.986 |
| Maximale Drehzahl, n_{max} . | min ⁻¹ | 44000 |
| Massenträgheitsmoment(3), J | kgm ² x 10 ⁻⁶ | 11.1 |

Grösse 50

| | | |
|--|-------------------------------------|--------|
| Nachgiebigkeit, axial, ΔK_{amax} . | mm | 0.8 |
| Nachgiebigkeit, winklig, ΔK_{rmax} . | ° | 1 |
| Nachgiebigkeit, Radial ΔK_{amax} . | mm | 0.13 |
| Drehfederwert x 10^6 , C_{Tdyn} | Nm/rad | 39.768 |
| Maximale Drehzahl, n_{max} . | min ⁻¹ | 36000 |
| Massenträgheitsmoment(3), J | kgm ² x 10 ⁻⁶ | 28.56 |

Grösse 62

| | | |
|--|-------------------------------------|---------|
| Nachgiebigkeit, axial, ΔK_{amax} . | mm | 0.8 |
| Nachgiebigkeit, winklig, ΔK_{rmax} . | ° | 0.7 |
| Nachgiebigkeit, radial, ΔK_{rmax} . | mm | 0.11 |
| Drehfederwert x 10^6 , C_{Tdyn} | Nm/rad | 103.572 |
| Maximale Drehzahl, n_{max} . | min ⁻¹ | 28000 |
| Massenträgheitsmoment(3), J | kgm ² x 10 ⁻⁶ | 78.61 |

Grösse 75

| | | |
|--|-------------------------------------|--------|
| Nachgiebigkeit, axial, ΔK_{amax} . | mm | 0.8 |
| Nachgiebigkeit, winklig, ΔK_{rmax} . | ° | 0.7 |
| Nachgiebigkeit, radial, ΔK_{rmax} . | mm | 0.12 |
| Drehfederwert x 10^6 , C_{Tdyn} | Nm/rad | 161.76 |
| Maximale Drehzahl, n_{max} . | min ⁻¹ | 24000 |
| Massenträgheitsmoment(3), J | kgm ² x 10 ⁻⁶ | 159.4 |

Die axialen und winkligen Nachgiebigkeiten sowie die Drehfederwerte gelten für eine flexible Einheit (Typ 966).

Die radiale Nachgiebigkeiten gelten für 2 flexible Elemente (Typ 969)